

MAKROEKONOMICKÉ MODELYModel IS-LM

- základem na rovnice konsolidního a perečního trhu
- agregátní poptávka =  $L$   
stav rovnosti  $L = Y$
- produkce =  $Y$   
ten ale může být menším

- rovnice na perečním trhu:  
 $L = M$       pereční poptávka = nabídka peněz

- disagregace konsolidní rovnosti:

$$L = Y$$

$$C + I + G = C + S \quad (\text{uzavřená ekonomika}, X = 0)$$

- cenná hodnota je konstantní

$$I + G = S$$

$I + G > S \rightarrow$  aggregátní poptávka je větší než nabídka  
nabídka reaguje tak, že naráží na výrobu

$I + G < S \rightarrow$  výroba je větší než poptávka  
v mimořádném období sníží svou výrobu

- zájem o cenné aktiva je významný. Součej: ceny - walrasovy přístup  
 $\rightarrow$  keynesovský přístup

- na perečním trhu cenné aktiva je významná míra  $R$

$I + G$  rozdělují na investice podnikatelské a investice autonomní:  $I + A$

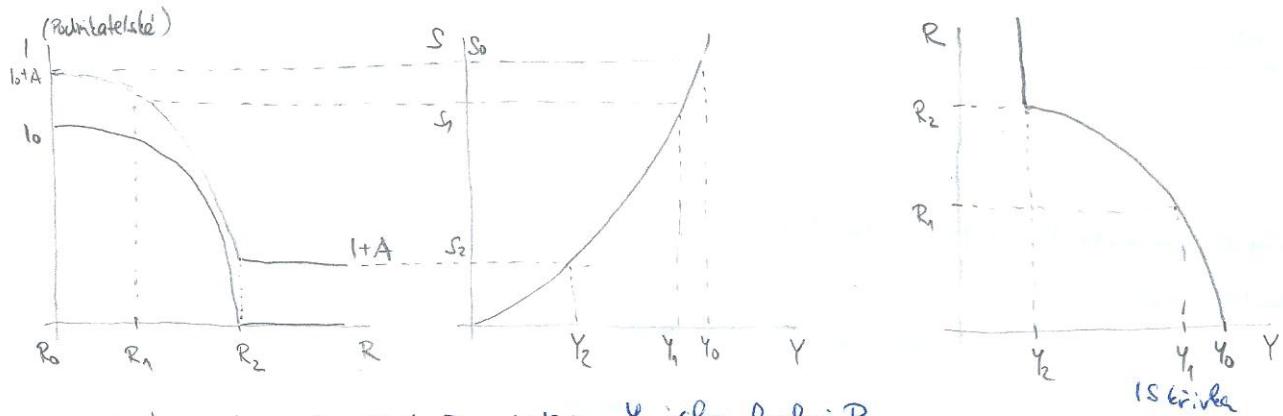
rovnost na konsolidním trhu bude popsaná:

$$I(R) + A = S(Y)$$

poptávka po perečích: transakční a spekulativní:

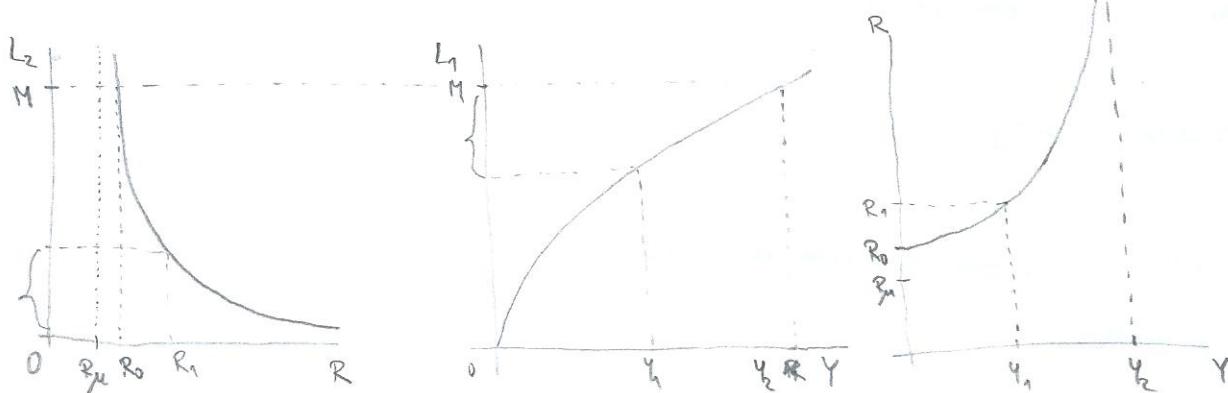
$$L_1(Y) + L_2(R) = M$$

- soustava 2 relativně rovnic se 2 neznámými ( $Y, R$ )



první rovnice implicitně vyslovuje  $Y$  jako funkci  $R$

následně  $A$  odpovídá posun IS křivky doprava, pokles  $A$  doleva



zvýšení peněžní nabídky vyvolá posun LM křivky doprava

### Nespojité dynamika

$$I(R_t) + A = S(Y_t)$$

$$L(R_t, Y_{t-1}) = M$$

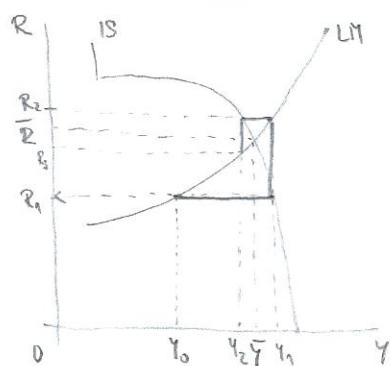
• vztah mezi  $R$  a  $Y$  zde se zpožděním; lidé v mire reagují na možnou budoucí situaci

• počáteční stav  $Y_0$ :

$$\begin{array}{ll} - Y_0 & \rightarrow \bar{R} \\ - R_1, Y_1 & \rightarrow \bar{Y} \\ - R_2, Y_2 \\ \vdots \end{array}$$

je ale nutné, aby v obou rovnicích měla IS nějak spíše než LM  
jinak je model nestabilní!

• panickový graf



$$\text{linearizovaný systém: } i_0 + i_1 R_t = S_0 + S_1 Y_t$$

$$l_0 + l_1 Y_{t-1} - l_2 R_t = M$$

• zjednodušení  $R_t$  a zjednodušení směrnice dané příslušnou vztahem k  $Y_t$

• vyeliminujeme  $R_t$ :

$$Y_t = \frac{i_0 - S_0}{S_1} - \frac{i_1(l_0 - M)}{S_1 l_2} - \underbrace{\frac{l_1 i_1}{l_2 S_1} Y_{t-1}}_{\text{stacionární dílčí funkce IS}}$$

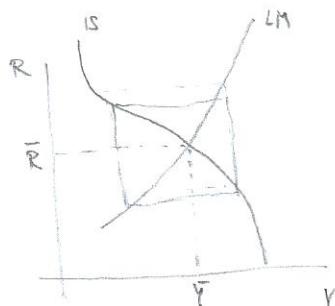
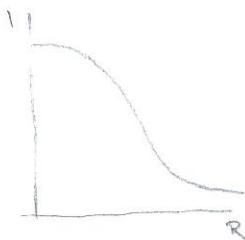
• zjednodušení návratného stavu additivu:

$$x_t = -\frac{l_1 i_1}{l_2 S_1} x_{t-1} \quad x_t = Y_t - \bar{Y}$$

$$x_t = \left( -\frac{l_1 i_1}{l_2 S_1} \right)^t \cdot x_0$$

Pro stabilitu řešení musí být  $\left| -\frac{l_1 i_1}{l_2 S_1} \right| < 1$

stabilita dynamika:



limitní cyklus - neustálá oscilace

### SPOSOBY MODEL

- investiční funkce  $I(Y_t, R_t)$  ...  $Y_t, R_t$  tyžíce se indexy term nepíšeme, jsou všechny
- násporní funkce  $S(Y_t, R_t)$

$$\frac{dY}{dt} = \dot{Y} = \alpha \left[ I(Y, R) - S(Y, R) \right]$$

$$\alpha > 0$$

může se měnit s časem

Pravaha popisová nařadobílkou

$$\frac{\dot{Y}}{Y} = \alpha \left[ \frac{I(Y, R)}{Y} - \frac{S(Y, R)}{Y} \right]$$

míra  
investic

míra  
náspor

transformace:  $Y = e^{\log Y} = e^y$

$$\dot{Y} = ye^y$$

$$\dot{y} = \dot{Y}Y$$

$$\frac{\dot{Y}}{Y} = \dot{y}$$

$$\dot{y} = \alpha \left[ \frac{l(e^y, R)}{e^y} - \frac{s(e^y, R)}{e^y} \right]$$

$$\dot{y} = \alpha [l(y, R) - s(y, R)]$$

jen jome prejmenovat funkce:

$$l(y, R) = \frac{l(e^y, R)}{e^y}$$

$$s(y, R) = \frac{s(e^y, R)}{e^y}$$

U h-r pùtsme s geometrickou korekcií, nikoli arithmetickou:

$$e^{\dot{R}} = \left[ \frac{L(Y, R)}{M} \right]^\beta \quad \beta > 0$$

zlogaritmují:  $\dot{R} = \beta [l(y, R) - m]$        $l(y, R) = \ln L(e^y, R)$

$$ij = \alpha [i(y, R) - s(y, R)]$$

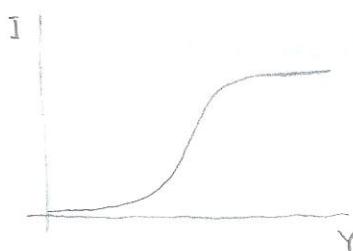
$$R = \beta [l(y, R) - m]$$

$i$  - roste v  $y$ , klesá v  $R$

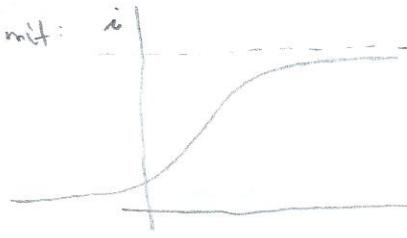
$s$  - roste v  $y$  i v  $R$ .

$l$  - roste v  $y$ , klesá v  $R$

- teorie Goodwinova, nelineárního akcelerátoru



My budeme mit:



supremum = nejsíčkou klesající funkce

infimum = 0

Vzádne eloumice investicím mire (i) reprezentuje  
30% (HDP), takže tento předpoklad je opravodlníký

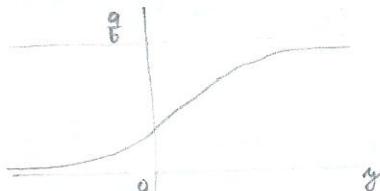
- $i(y, R) = b_0 + b_1 t \cdot y - b_2 R$
- $s(y, R) = s_0 + s_1 y + s_2 R$
- $i(y, R) = g(R) \cdot f(y)$

po  $f(y)$  chce tento  $\curvearrowleft$  tvar  $\rightarrow$  logistická funkce

logistická diferenciální rovnice:

$$\frac{df(y)}{dy} = y \cdot (a - by)$$

$$f(0) = f_0$$



řešení:

$$f(y) = \frac{af_0}{bf_0 + (a - bf_0)e^{-ay}}$$

$$\begin{aligned} y \rightarrow -\infty &\Rightarrow f(y) \rightarrow 0 \\ y \rightarrow +\infty &\Rightarrow f(y) \rightarrow \frac{a}{b} \end{aligned}$$

u funkce  $g(R)$  protipřeliditelné tvar:

$$g(R) = \frac{\lambda}{1+R}$$

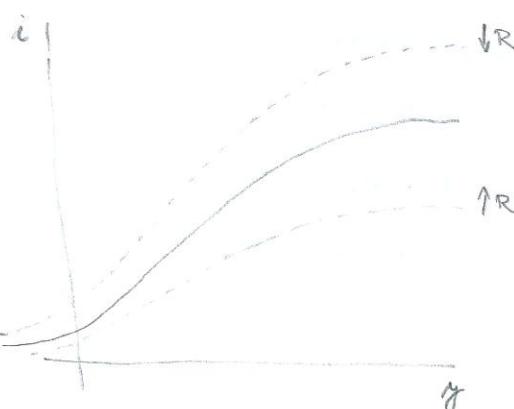
$$i(y, R) = \frac{\lambda}{1+R} \cdot \frac{af_0}{bf_0 + (a - bf_0)e^{-ay}}$$

$\leftarrow$  po zjednodušení se mi graf funkce posune

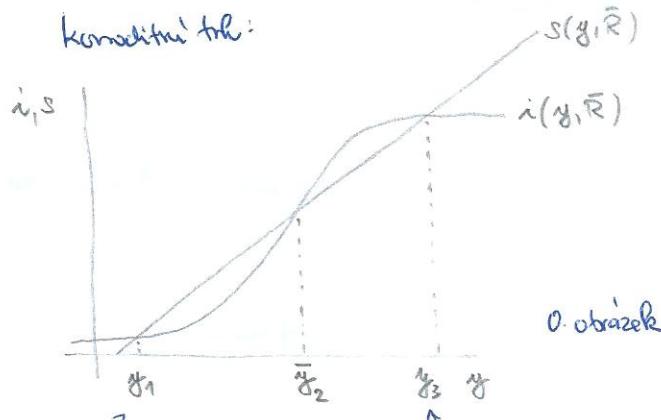
$\rightarrow$  supremum je myni  $\frac{\lambda}{1+R} \cdot \frac{a}{b}$

$\rightarrow$  když  $R$  zůstane, graf si trochu „vlní“

když  $R$  zmizí, graf se trochu zvětší

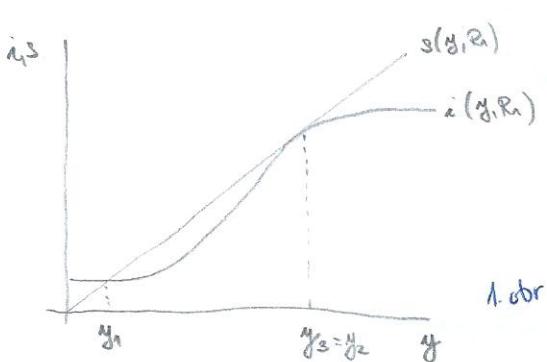


vyšetříme stacionární stav (za  $y_1, \bar{R}$  dosadím 0)  $\rightarrow \bar{y}_1, \bar{R}$   
 (popisuje zde můj str. 88 skript dle aktuálního modelu konkrétního cíle)  
 mým cílem je učítat, jak tam vznikl ten endogenní cyklus:



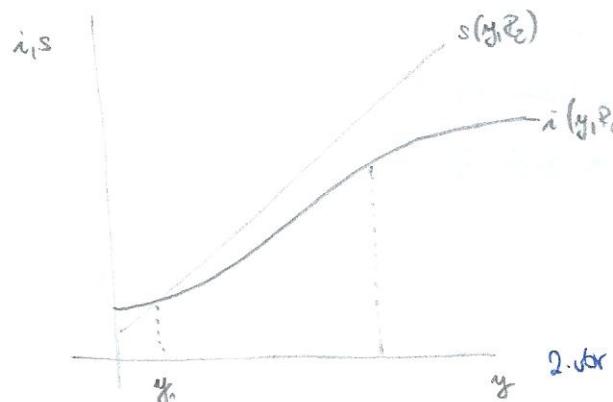
"depressivní normální" "konjunkturní normální"

- jde o základní základní bod  $\bar{y}$  malou, je  $s > i$  a  $y$  bude dle ekonomie klesat
- analogicky když základní bod  $\bar{y}$  márovo
- třídy  $y_1, y_2$  jsou stabilitní normálby, zatímco  $\bar{y}$  je nestabilitní normálba
- ale  $v y_1$  je  $l < m$ , v  $y_2$   $l > m$
- když se mimo to pohybujeme jako na filmu - dejme tomu, že došlo k základnímu úniku a ekonomika se ustálí v  $y_2$
- když můžeme pohybujeme po periodické větvi mezi místními a  $R$  porostem ma  $\bar{R}$   
 já ji nechámu růst a ten "film" zastavím až dosáhne  $R_1$ :

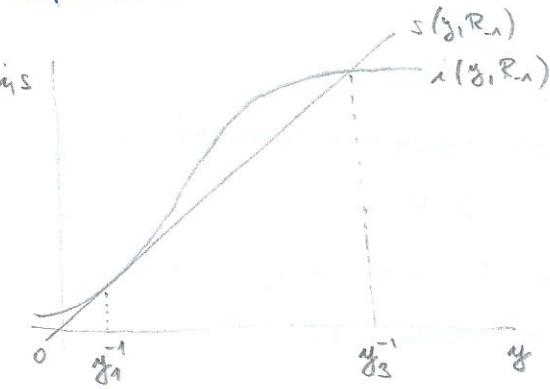


$s$  normální malou  
 $i$  si "klesající"

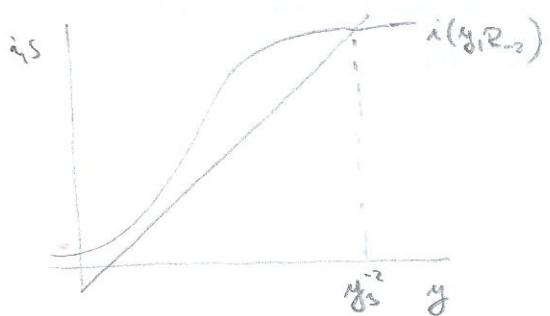
- pokud jsou v situaci, kdy  $y_2$  generuje větší  $l$  než  $m$   
 $\rightarrow R$  pokud růste



- další růst z mimo "znicí"  $y_2$ , díky k tomu  
 základnímu poklesu ob decessivní normálby
- aby byl pokles rychlý, musí být  $\alpha > \beta$
- až bude  $y_1$  je majednou  $l < m$   
 $R$  klesá (takto by vypadalo jako "0. obrázek")
- akurátně řečeno teče v  $y_1$



jome stálé v  $y_1$ ,  $R$  bude stálé klesat  
 $\rightarrow i$  stálé stoupá,  $s$  klesá'

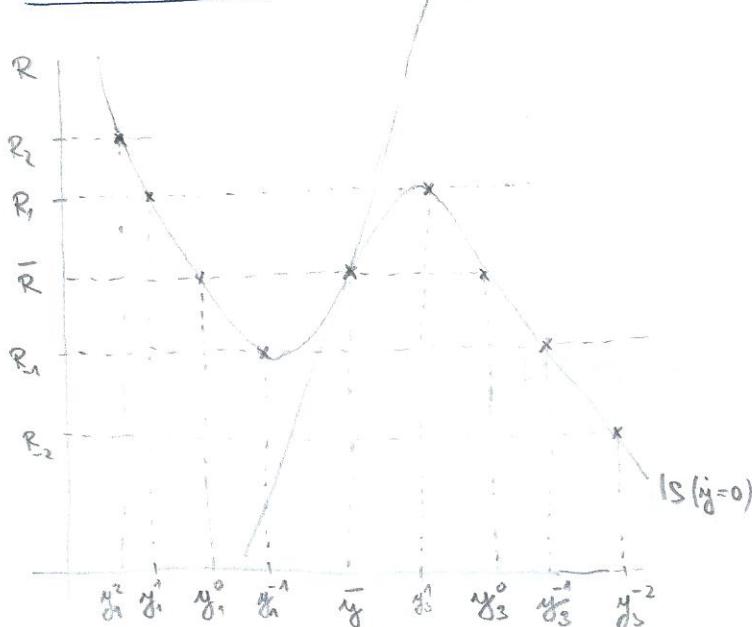


produkce pomírně rychle roste, dostaneme se do  $y_2$  a následně se opakuje

tady vznikají oscilace právě jako reakce na systémku

- v písance: dle mňm nějaký z těchto důvodů a tedy mohou mafreslit / popsat co se tady dít dale

### FAZOVÝ PORTRET



$$\dot{y} = \alpha [i(y, R) - s(y, R)]$$

ostatní stav:

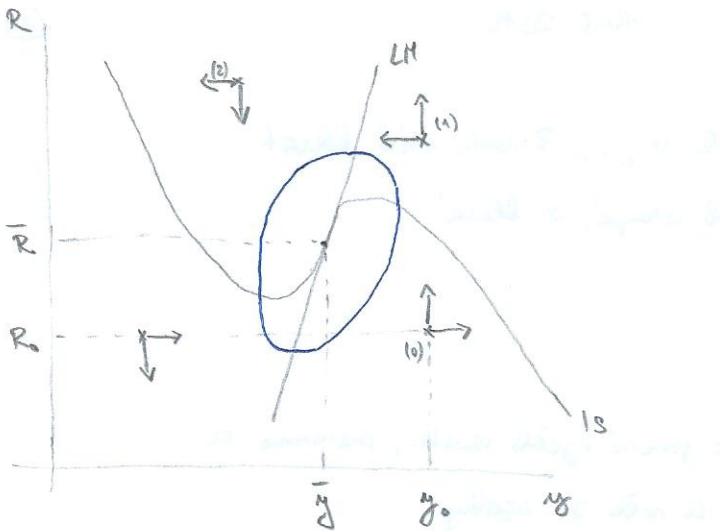
$$0 = i(y, R) - s(y, R)$$

$$i(y, R) = s(y, R)$$

$\rightarrow$  mafreslím je křivka taková, která odpovídá té složce investicí (logistické) křivce

v normální ekonomii, která nemá nelinéarní, je IS křivka  $\rightarrow$  tady to nemá tak jednoduché

křivka LM  $\rightarrow$  tím se rozšířuje, že když normálně lineární



ted' kontrare me dynamiky  
→ užší bod  $[y_0; R_0]$

- leží pod křivkou LS, když by byl  
me LS, tak by odpadlo, že byla me LM,  
musela by být daleko výšší!
- křivka LM:  $R$  je nízká, aby byla me LM  
musela by být daleko výšší!
- tato konkrétní situace lze dle pořadiny bodu  
POD IS a POD LM

### Těžbačí bod 1:

- aby tento bod byl na LS, musí být  $R$  menší  
 $i < s; j < 0$

- (2):
- anglicky me LS, musí být  $R$  menší; ons je ak  
ysoké!  $\rightarrow i$  malé!;  $s$  vysoké!;  $j < 0$
  - došel se me LM zvýšení střítit  $R$   
tedy  $R$  rel. vysoké!  $\rightarrow l$  je rel. malá!  $\rightarrow \dot{R} < 0$

- (3) •  $i > s; j > 0$

•  $R$  je přibývání,  $l < m$ ,  $\dot{R} < 0$

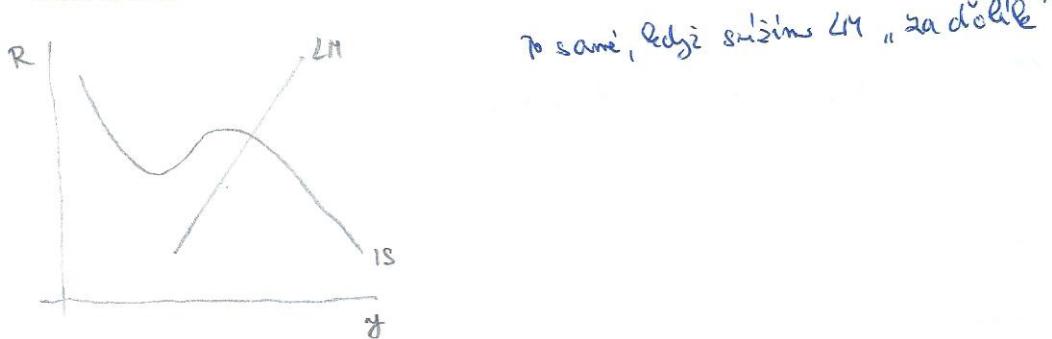
- modré čárky kreslíme limitní cykly:  
postupně IS musí být všechny  
postupně LM musí být všechny

- když zůstanu uvnitř, tak se stále přibližuju tomuto limitnímu cyklu
- to samé zvenčí

Důležité vec (podle této se díl pojist, jestli se v tomto obývá význam)

- řešený trajektorie jsou všechny roes křivky IS a modravé přes křivku LM

- ještě když  $m_t$  (p. mzdou) zvýšíme, posune se LM doprava  $\rightarrow$  menší samotné' chodby systému. stačí, aby posunutí bylo kousek za vrcholem, a systém se stane stabilním.



## MODELY INFACE

- z učebnice „statický model inflace“ možno přeskočit

### Nespojité dynamika inflace

- histrická inflace  $P_t = \mu_t - \mu_{t-1}$  kde  $P_t$  je logaritmus cenového hladiny
- nereálný stav systému  $y^*$ ; konstanta v čase

$$\Delta P_t = P_t - P_{t-1} = \beta \cdot (y_t - y^*)$$

$$\Delta y_t = \mu - P_t \quad \mu = \text{tempo růstu původního zdroje} (\text{v log})$$

- systém diferenciálních rovnic s pomocnými  $P_t, y_t$ ;  $t=0, 1, 2$

Ted si užijeme, jde jiné odvození 2. návici.

Užijeme si Fisherovy rovnice:

$$M_t \cdot V = Y_t \cdot P_t$$

$$\text{předpokládáme: } M_t = M_0 \cdot (1+\mu)^t$$

$$\text{Zlogaritmujieme: } m_t + v = y_t + p_t$$

$$m_t = m_0 + t \cdot \log(1+\mu)$$

$$\text{dále zjednodušíme: } m_{t-1} + v = y_{t-1} + p_{t-1}$$

$$m_{t-1} = m_0 + (t-1) \cdot \log(1+\mu)$$

$$\underbrace{m_t - m_{t-1}}_{\log(1+\mu)} = \underbrace{p_t - p_{t-1}}_{P_t} + \underbrace{y_t - y_{t-1}}_{\Delta y_t}$$

$$m_t - m_{t-1} = \log(1+\mu)$$

$\mu$  netu moc veliké, použijeme  $\log(1+\mu) \approx \mu$

$$\mu = P_t + \Delta y_t$$

za předpokladu lze tuto rychlosť všechn původního

$$y_t - y_{t-1} = \mu - p_t$$

$$p_t - p_{t-1} = \beta \cdot (y_t - y^*)$$

ogníckohome 1. rovnici  $\cdot \beta$  (chci to rozit, zjistit, jestli je model stabilní)

$$\beta(y_t - y_{t-1}) = \beta(\mu - p_t)$$

$$p_t - p_{t-1} = \beta(y_t - y^*)$$

$$\text{ještě pravidlo } p_{t-1} - p_{t-2} = \beta(y_{t-1} - y^*)$$

$$\Rightarrow p_t - 2p_{t-1} + p_{t-2} = \beta(\mu - p_t)$$

$$(1+\beta)p_t - 2p_{t-1} + p_{t-2} = \beta\mu$$

Tedy mapiš to samé ve stacionárním stavu (kdy musí platit  $p_t = \mu$ )

$$(1+\beta)\mu - 2\mu + \frac{\mu}{\beta} = \beta\mu$$

aležtu je od sebe: fakturační rovnice  $x_t = p_t - \mu$

$$(1+\beta)x_t - 2x_{t-1} + x_{t-2} = 0 \quad /:(1+\beta)$$

$$x_t - \frac{2}{1+\beta}x_{t-1} + \frac{1}{1+\beta}x_{t-2} = 0$$

$$\text{řídicí diskriminant} \quad D = \frac{4}{(1+\beta)^2} - 4 \cdot \frac{1}{1+\beta}$$

$$\beta > 0 \Rightarrow D < 0$$

$\rightarrow$  systém bude oscilovat

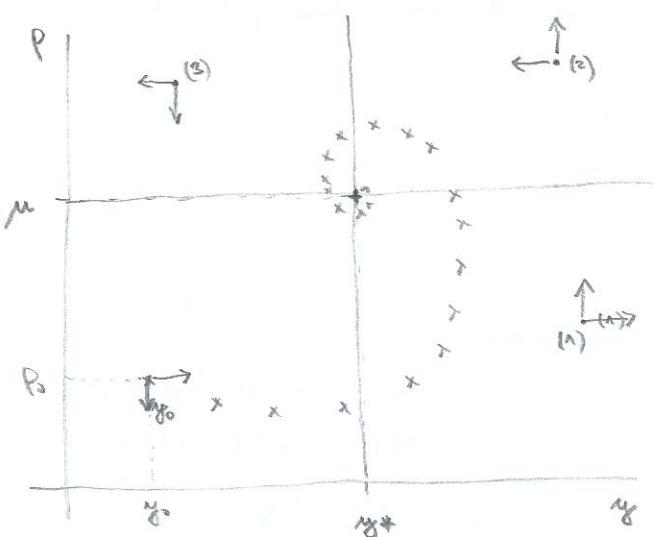
budou 2 kóreny komplexného směru:

$$2\bar{\lambda} = |\lambda|^2 = c = \frac{1}{1+\beta}$$

$$\rightarrow |\lambda| = \sqrt{\frac{1}{1+\beta}}$$

$c < 1$ ; systém tedy osciluje tlumene

odkaz na poslední číslo



### FÁZOVÝ PORTRÉT

- stabilitní bod  $[y^*, \mu]$

- dleží rovnováhy:  $0 = \beta(y - y^*) \Rightarrow y = y^*$  (kdežto čára)

$$0 = \mu - p \Rightarrow \mu = p \quad (\text{rovnováha čára})$$